

⚠ Bei Zyl.koord. sind für den Ortsvekt. 2 Basisvektoren (\vec{e}_r & \vec{e}_φ) ausreichend
 Bei kartes. Koord. \rightarrow 3 Basisvekt. ($\vec{e}_x, \vec{e}_y, \vec{e}_z$)

EINFÜHRUNG IN DIE ZYLINDERKOORDINATEN (vgl. Anhang)

Ortsvektor ! φ steckt hier drin

Zyl.: $\vec{x} = r\vec{e}_r + z\vec{e}_z$
 kartes.: $\vec{x} = x\vec{e}_x + y\vec{e}_y + z\vec{e}_z$

Einheitsvektoren

$\vec{e}_r = +\cos\varphi\vec{e}_x + \sin\varphi\vec{e}_y$
 $\vec{e}_\varphi = -\sin\varphi\vec{e}_x + \cos\varphi\vec{e}_y$
 $\vec{e}_z = \vec{e}_z$

ABER für Geschwindigkeitsvektor wieder 3 Basisvektoren:

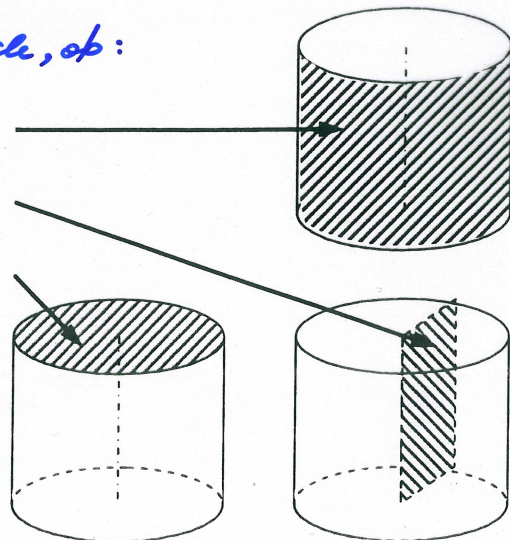
Zyl.: $\vec{u} = u_r\vec{e}_r + u_\varphi\vec{e}_\varphi + u_z\vec{e}_z$
 kartes.: $\vec{u} = u_x\vec{e}_x + u_y\vec{e}_y + u_z\vec{e}_z$

Linielement

$$\begin{aligned} d\vec{x} &= \frac{\partial \vec{x}}{\partial r} dr + \frac{\partial \vec{x}}{\partial \varphi} d\varphi + \frac{\partial \vec{x}}{\partial z} dz = \frac{\partial(r\vec{e}_r + z\vec{e}_z)}{\partial r} dr + \frac{\partial(r\vec{e}_r + z\vec{e}_z)}{\partial \varphi} d\varphi + \frac{\partial(r\vec{e}_r + z\vec{e}_z)}{\partial z} dz = \\ &= \vec{e}_r dr + r d\varphi \frac{\partial(\cos\varphi\vec{e}_x + \sin\varphi\vec{e}_y)}{\partial \varphi} + \vec{e}_z dz = \\ &= \vec{e}_r dr + r d\varphi (-\sin\varphi\vec{e}_x + \cos\varphi\vec{e}_y) + \vec{e}_z dz = \vec{e}_r dr + \vec{e}_\varphi r d\varphi + \vec{e}_z dz \end{aligned}$$

Flächenelement dS unterscheidet sich, ob:

- Zylindermantel ($r = \text{konst.}$) $dS_r = r d\varphi dz$
- Schnittfläche ($\varphi = \text{konst.}$) $dS_\varphi = dr dz$
- Deckelfläche ($z = \text{konst.}$) $dS_z = r dr d\varphi$



Volumenelement

allg.: $dV = r dr d\varphi dz$

